

MYCON

FST 200



Teknik Destek Kılavuzu

FST200 Serisi Kullanım Kılavuzu

1. Önsöz

FST200 serisi yüksek performanslı, basit frekans değiştiriciyi seçtiğiniz için teşekkür ederiz.

Bu kullanım kılavuzundaki gerçek resim açıklama kolaylığı içindir ve üründen biraz farklı olabilir. Ürün yükseltmeleri nedeniyle de bazı farklar olabilir. Lütfen gerçek ürüne bakınız.

Lütfen bu kullanım kılavuzunu son kullanıcıya teslim etmeye ve ileride kontrol ve bakım için uygun şekilde saklanmasına dikkat edin.

Herhangi bir sorunuz varsa, lütfen şirketimizle veya satıcımızla iletişime geçin, size hizmet etmek için hazırız.

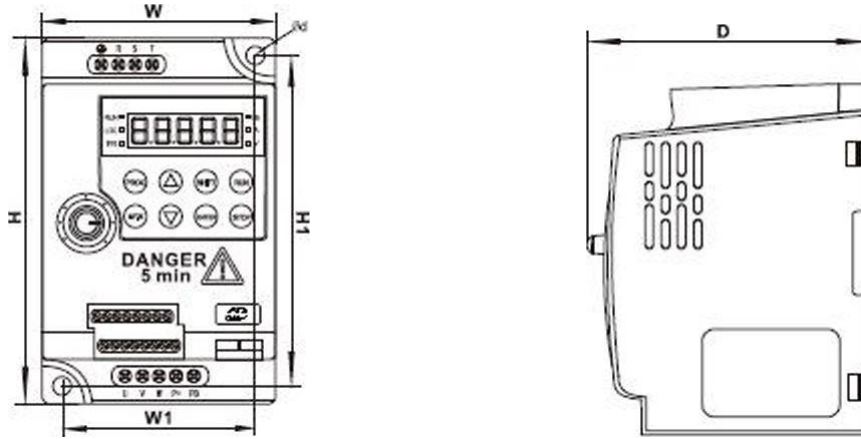
2. İsim plakası Açıklaması

Adı	İşaret	Açıklama	Detay
AC Sürücü serileri	①	FTS200	Seri Adı
Voltaj seviyesi	②	Voltaj seviyesi	2S : Tek fazlı 220 V Aralık: - % 15 ~ %20 4T: Üç fazlı 380 V Aralık: - % 15 ~ %20
Uyarlanabilir güç	③	Uyarlanabilir motor gücü (KW)	0.4 KW~ 11 KW



AC Sürücü Modeli	Güç Kapasitesi (KVA)	Nominal Giriş Akımı (A)	Nominal Çıkış Akımı (A)	Uyarlanabilir motor (KW)
220V Tek fazlı giriş ve Üç fazlı çıkış 0~3200Hz				
FST200-2S-0.4G	0.7	6.5	2.1	0.4
FST200-2S-0.75G	1.5	8.2	4.0	0.75
FST200-2S-1.5G	3.0	14.0	7.0	1.5
FST200-2S-2.2G	4.0	23.0	9.6	2.2
380V Üç fazlı giriş ve Üç fazlı çıkış 0~3200Hz				
FST200-4T-0.75G	1.5	3.4	2.1	0.75
FST200-4T-1.5G	3.0	5.0	3.8	1.5
FST200-4T-2.2G	4.0	5.8	5.1	2.2
FST200-4T-4.0G	5.9	10.5	9.0	4.0
FST200-4T-5.5G	8.9	14.6	13.0	5.5
FST200-4T-7.5G	11	19	17	7.5
FST200-4T-11G	16	28	25	11

3. Ürünün taslak çizimi



FST200-2S-0.4G - FST200-2S-2.2G & FST200-4T-0.75G - FST200-4T-2.2G

W	H	D	W1	H1	Ød
85mm	142mm	116mm	73mm	130mm	5mm

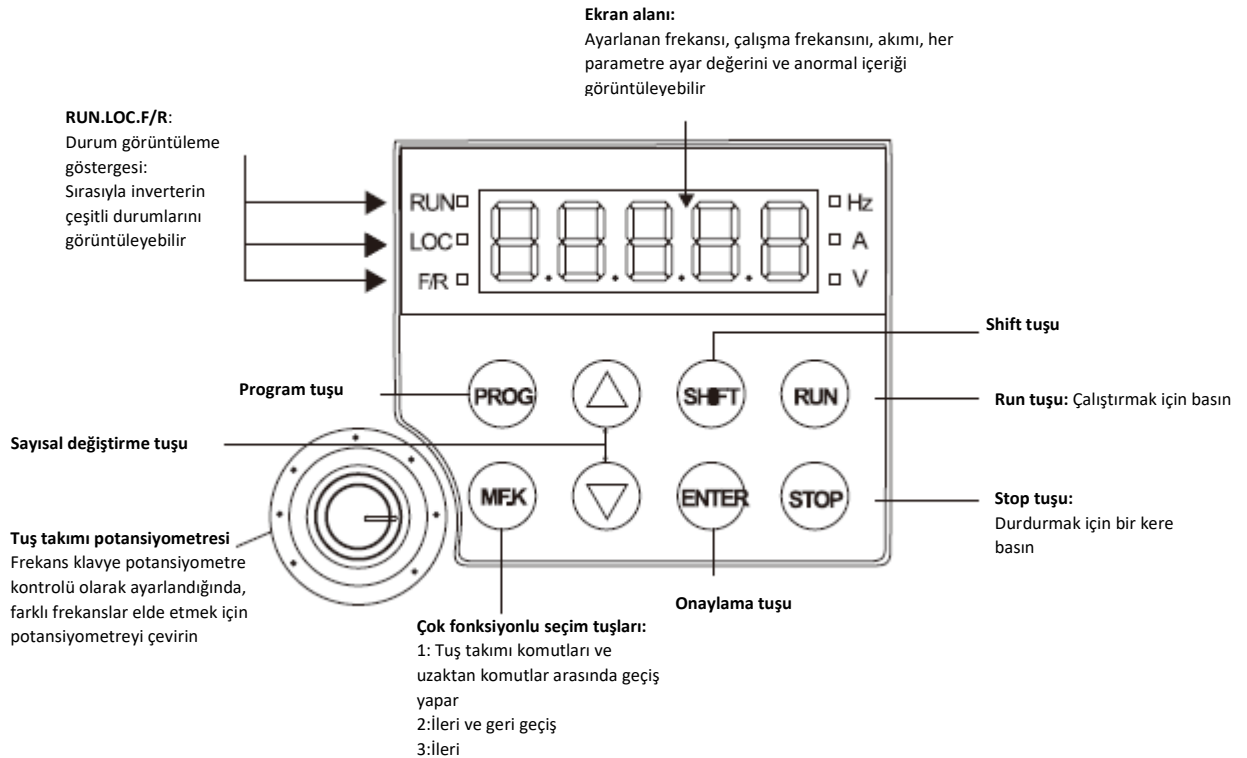
FST200-4T-4G & FST200-4T-5.5G

W	H	D	W1	H1	Ød
95.5mm	180mm	120mm	83mm	168mm	5mm

FST200-4T-7.5G - FST200-4T-11G

W	H	D	W1	H1	Ød
106.5mm	240.5mm	150mm	96mm	230mm	5mm

4. Tuş Takımının Açıklaması



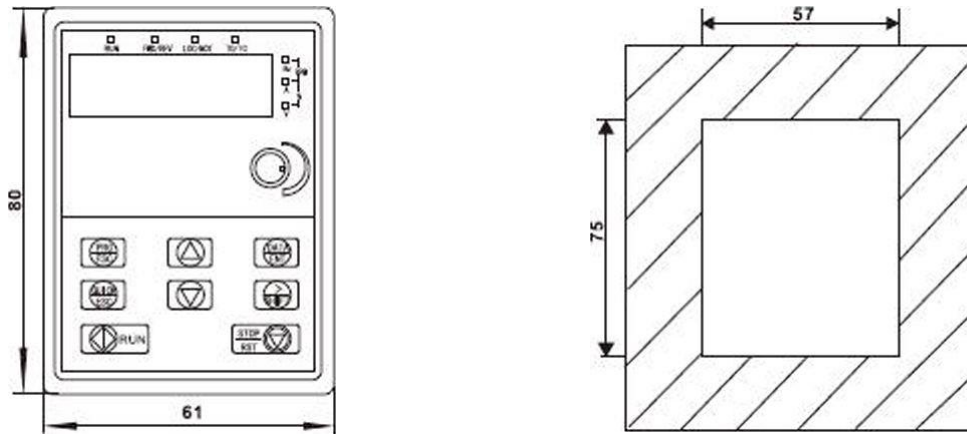
5. Genel teknik özellikler

Elektriksel özellikler	
Giriş gerilimi	Tek/üç fazlı 200–240V. üç fazlı 380–440V
	Dalgalanma $\pm$ 10%. dengesizlik<3%
Giriş frekansı	50/60Hz $\pm$ 5%
Çıkış gerilimi	OV $\sim$ giriş gerilimi
Çıkış frekansı	0 $\sim$ 500Hz
Performans	
Aşırı yük kapasitesi	Nominal akımın %150'si için 60s, nominal akımın %180'i için 10s
Frekans Kontrolü	Sensörsüz vektör kontrolü (SVC). V/F kontrolü
Komut kontrol modu	Operasyon paneli kontrolü. Terminal kontrolü, İletişim kontrolü
Hız kontrol modu	Dijital ayar. Analog ayar. İletişim ayarı
Hız kontrol çözünürlükleri	Dijital ayar: 0,01 Hz : Analog ayar: maksimum frekans x %0,1
Hız kararlılığı doğruluğu	SVC: $\pm$ 0.5%
Hız ayar aralığı	SVC: 1:100
Tork tepki süresi	SVC:<200ms
Başlangıç torku	SVC: 0.5Hz:180%
Tork kontrol hassasiyeti	$\pm$ 5%
Motor parametresi öğrenme yeteneği	Sahada yüksek tork gerektiğinde, önce P1 grubundaki motor gücü ve akımı gibi parametreleri girin. Dinamik veya statik motor parametreleri p1-37'de ayarlanabilir. Kendi kendine öğrenmeden sonra, motor çıkış torku ve tepki yeteneği daha güçlü olacaktır.
Hız izleme yeniden başlatma	Bu makine, basit yazılım algılama modunun motor hızı izleme özelliğine sahiptir, kullanıldığında, önce motor nominal gücü ve nominal akım parametrelerinin girilmesi önerilir.
Özelleştirilmiş fonksiyonlar	
Programlanabilir I/O terminali	giriş ve çıkış terminal fonksiyonu düzenlenebilir
Proses PID düzenleme fonksiyonu	Dahili proses PID modülü
Basit PLC fonksiyonu	Zamanlama ve çok aşamalı frekans çıkışını gerçekleştirebilen basit PLC modülünde yerleşik
Tekstil salınım frekansı fonksiyonu	Yerleşik tekstil salınım frekansı fonksiyonu
Sabit uzunluk kontrol fonksiyonu	Yerleşik sabit uzunluklu kontrol modüllü
İletişim protokolü	MODBUS
Koruma Fonksiyonları	

Aşırı gerilim kayıp hız kontrolü	Bara gerilimi, büyük atalet yükünün yavaşlama gücü üretiminden kaynaklanan aşırı gerilim hatasını önlemek için otomatik olarak kontrol edilir
Otomatik akım sınırlama koruması	Çıkış akımı, fazla yük aşırı akım hatasını önlemek için otomatik olarak sınırlandırılır ve fazla yük, ekskavatörün aşırı akım hız sınırı performansına sahiptir
Giriş ve çıkış faz kaybı koruması	Çıkış faz kaybının otomatik algılanması ve alarm fonksiyonu
Proses PID ayarı ve geri besleme kaybı tespiti	Proses PID, verilen ve geri beslemenin kaybolup kaybolmadığını ve kayıp alarm fonksiyonunu otomatik olarak belirler
Çıkış kısa devre koruması	Çıkış kısa devresinin toprağa karşı etkin koruma fonksiyonu
Çıkış fazdan faza kısa devre koruması	Çıkış fazdan faza kısa devre için etkin koruma fonksiyonu
Modül aşırı ısınma koruması	Yük çok fazla olduğunda, fan hasar gördüğünde veya soğutma hava kanalı tıklandığında, sıcak nokta koruması için modül sıcaklığını gerçek zamanlı olarak izleyin
Fan başlatma sıcaklık kontrolü	Fan yalnızca frekans değiştirici çalışırken döner.
I/O Özellikleri	
Harici analog güç kaynağı	+ 10V. Kısa devre korumalı harici analog güç kaynağı için kullanılan 100mA yük kapasitesi
Harici dijital güç kaynağı	+ 24V, Yük kapasitesi 200mA
Analog giriş	AM :Vo gerilim 0-10V ve Akım 0-20mA ayarlanabilir ve yazılım menüsü ile giriş yolu seçilebilir
Analog çıkış	AOV:0-10V, AO :0-20mA, 4~20mA parametre ayarı ile çıkış verilebilir
Dijital giriş	DI1 -DI5. DI5 yüksek hızlı pals olabilir, 0~50KHZ
Dijital çıkış	FM dijital çıkış, yüksek hızlı pals çıkışı. 0-50KHZ
Röle çıkışı	TA/TB/TC: kontak kapasitesi 250VAC/3A veya 30VDC/1A (Açma-kapama zamanlama rölesi ayar fonksiyonu)
MODBUS-RTU iletişimleri	A+B- terminali uluslararası standartlara uygundur MODBUS-RTU protokol formatı
Genişletilmiş tuş takımı (isteğe bağlı)	Rj45 terminali harici bir klavyeye bağlanabilir ve hızı ayarlayabilir veya harici klavye ile parametreleri izleyebilir veya kontrol edebilir
Çalışma ve Ekran	
LED ekran	5 haneli LED
	Ayar frekansı/çıkış frekansı/çıkış gerilimi/çıkış akımı/motor hızı/çıkış torku/anahtarlama değeri terminali/durum parametresi/ programlama menüsü parametresi ve hata kodu, vb.
Gösterge	3 birim göstergesi. 3 durum göstergesi
Ortam	
Ortam sıcaklığı	0°C~+40°C. Maksimum sıcaklık 50°C. Hava sıcaklığı değişimi 0,5 °C / dk'dan azdır
	40-50 °C'de kullanım için azaltılmıştır: çıkış akımı 1°C yi aştığında %2 oranında azaltılır
Saklama sıcaklığı	-20°C~ + 55° C

Kurulum ortamı	İç mekan, doğrudan güneş ışığı, toz, aşındırıcı gaz, yanıcı gaz, yağ buharı, su buharı, damlayan su veya tuz vb.
Yükseklik	1000 m'nin altında (her 100 m yükseklik için %1 azaltılır), Maksimum 3000 m
Nem	Maksimum bağıl nem %95, yoğuşmasız
Titreşim	2Hz~9Hz'de 3,5 m/s ² , 9Hz~200Hz'de 10 m/s ² (EC60721-3-3)
IP seviyesi	Ip20
Kirlilik seviyesi	Sınıf 2 (kuru. iletken olmayan toz kirliliği)

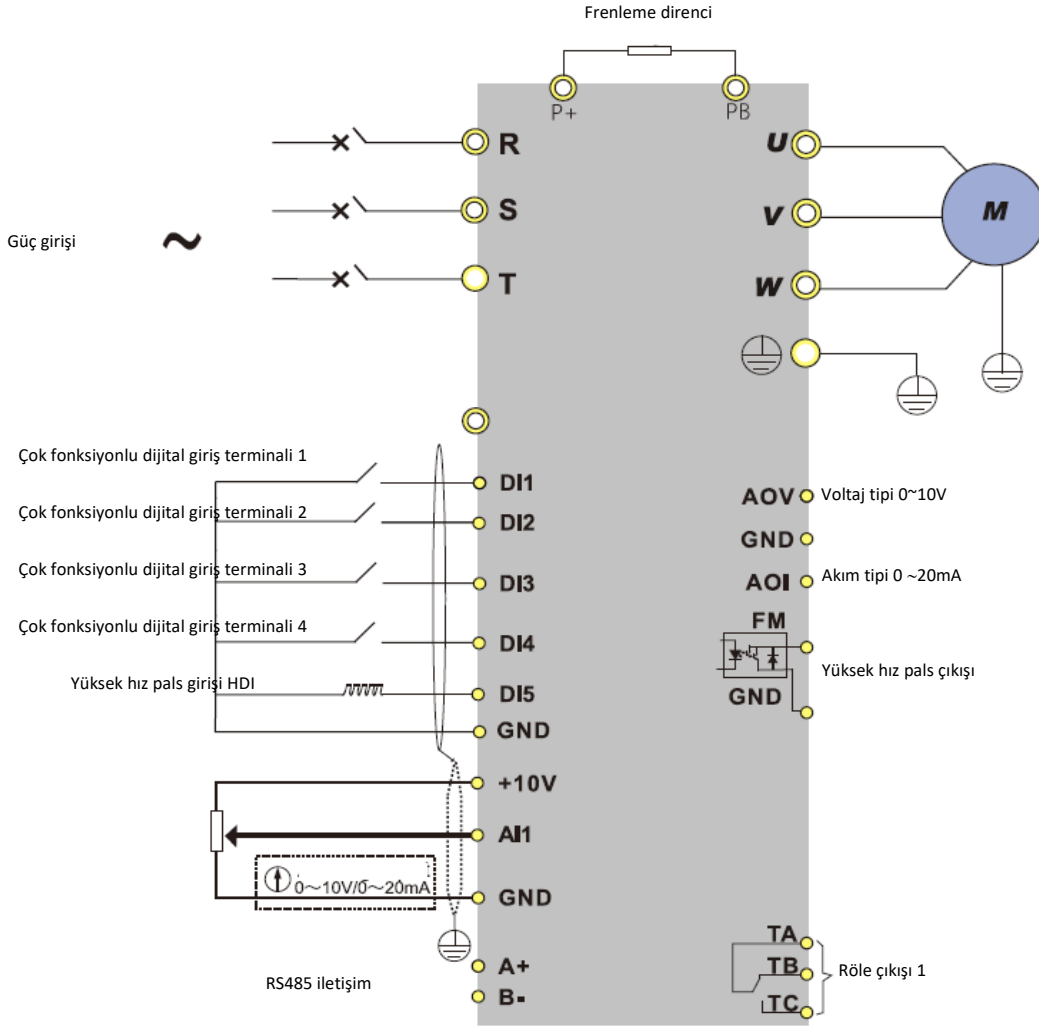
6. Harici tuş takımı boyutları



7. İnverterin ana devre terminallerinin açıklaması

Terminal işareti	Adı	Açıklama
R, S, T	Güç giriş terminali	S, T : Tek fazlı 220V AC giriş güç kaynağı . R, S, T : üç fazlı 380V AC giriş güç kaynağı
P+, PB	Fren/kesme direnci bağlantı terminali	Frenleme direncine bağlantı
U, V, W	VFD çıkış termini	Üç fazlı bir motora bağlantı
	Toprak terminali	Toprak terminali

8. İnverter kontrol devresinin kablo bağlantısı



Not: Tüm FST200 serisi inverterler kontrol devresi için aynı kablolama yöntemine sahiptir. Yukarıdaki şekil üç fazlı 380V inverterin bağlantı şemasını göstermektedir. Terminal* ana devre terminalini ve o kontrol devresi terminalini temsil eder.

9. Kontrol terminalinin fonksiyon açıklaması

Kategori	Terminal sembolü	Terminal Adı	Fonksiyon Açıklaması
Güç kaynağı	+10V-GND	Harici* 10V Güç kaynağı	Dışarıya +10V güç kaynağı sağlayın, maksimum çıkış akımı: 100mA (kısa devre korumalı). genellikle harici bir potansiyometre çalışma güç kaynağı olarak kullanılır, potansiyometre direnç aralığı. 1kΩ - 5kΩ
	+24V-GND	Harici+24V Güç kaynağı	Dışarıya +24V güç kaynağı sağlar, genellikle dijital giriş ve çıkış terminallerinin ve harici sensör güç kaynağının çalışma güç kaynağı olarak kullanılır Maksimum çıkış gücü: 200mA
Analog giriş	AI1-GND	Analog giriş terminali 1	1. Giriş aralığı: DC 0V-10V/0mA~20mA, P4-39 tarafından belirlenir 2. Giriş empedansı: Gerilim girişi için 22kΩ, akım girişi için 5000

Analog çıkış	AOV-GND AOI-GND	Analog çıkış	Giriş voltaj aralığı: 0V ~ 10V Çıkış akım aralığı: 0mA~20mA.4~20mA (P5-23 opsiyonel)
Dijital giriş	DI1-GND	dijital giriş 1	1. Giriş empedansı: 1kΩ 2. Seviye girişi için voltaj aralığı: 5V~30V DI1 ila DI4'ün özelliklerine ek olarak. DI5 ayrıca yüksek hızlı pals giriş kanalı olarak da kullanılabilir. En yüksek frekans: 20kHz
	DI2-GND	dijital giriş 2	
	DI3-GND	dijital giriş 3	
	DI4-GND	dijital giriş 4	
	DI5-GND	Yüksek hız pals giriş terminali	
Dijital çıkış	FM-GND	Yüksek hız pals çıkış	P5-00 "FM terminal çıkış modu seçimi" fonksiyon kodu ile kısıtlı olarak, yüksek hızlı pals çıkışı olarak kullanıldığında, maksimum frekans 20 kHz'dir: açık kolektör çıkışı olarak kullanıldığında, D01 spesifikasyonu ile aynıdır.
Röle çıkışı	TA/TB-TC	Röle kontak çıkışı	Kontak sürücü kapasitesi: AC250V, 3A DC 30 V, 1A TA, TB: normal dozda TA, TC: normalde açık
İletişim sinyali	A+ B-	RS-485 iletişim	A+ diferansiyel pozitif giriştir, B- diferansiyel negatif giriştir

10. Sinyal giriş terminali kablo bağlantısı talimatları

Zayıf analog voltaj sinyalleri harici parazitlere karşı özellikle hassas olduğundan, genellikle korumalı kablolar gereklidir ve kablolama mesafesi 20 m'yi geçmeyecek şekilde mümkün olduğunca kısa olmalıdır, Analog sinyalin ciddi şekilde parazitlendiği bazı durumlarda, analog sinyal kaynağı tarafına bir filtre kondansatörü veya ferrit mıknatıs eklenmelidir

11. Parametre özet tablosu

Fonksiyon kodu	Adı	Ayar Aralığı	Fabrika ön değeri	DEC adresi
P0 Grubu Temel Parametreler				
P0-01	Motor kontrol modu	0 Hız sensörsüz vektör kontrolü 2 : V / F kontrolü	2	61441
P0-02	Komut kaynağı seçimi	0: Panel komut kanalı (LED kapalı) 1 terminal komut kanalı (LED açık) 2 İletişim komut kanalı (LED yanıp sönüyor)	0	61442
P0-03	Ana frekans kaynakX seçimi	0: Dijital ayar (önceden ayarlanmış frekans P0-08, YUKARI/AŞAĞI değiştirilebilir, güç kapatıldığında bellek yok) 1: Dijital ayar (önceden ayarlanmış frekans P0-08, YUKARI/AŞAĞI değiştirilebilir, güç kapalıyken bellek yok) 2: AI1 3: AI2 lokal potansiyometre 4: AI3 harici tuş takımı potansiyometresi 5: HDI pals ayarı (DI5) 6: Çok adımlı talimat 7: Basit PLC 8: PID 9: Verilen iletişim	3	61443

P0-04	Yardımcı frekans kaynağı Y seçimi	Sarno asP0-03 (ana frekans kaynağıX seçimi)	0	61444
P0-05	Üst üste bindirilmiş aralık seçiminde frekans kaynağı Y	0 maksimum frekansa göre 1: Frekans kaynağıX'e göre	0	61445
P0-06	Frekans kaynağı Y aralığı	0%~150%	100%	61446
P0-07	Frekans kaynağı süperpozisyon yöntemi seçimi	Birimler Bit frekans kaynak seçimi 0: ana frekans kaynağı x 1: X ve Y işlemi (çalışma modu on rakam tarafından belirlenir) 2:X ve Y arasında geçiş 3 X ve 'X ve Y işlemi" arasında geçiş 4: Y ve *X ve Y işlemi" arasında geçiş 10 Bit: Frekans kaynağının X ve Y çalışma ilişkisi 0: X*Y 1: X-Y 2: Maksimum 3 Minimum	00	61447
P0-08	Önceden ayarlanmış frekans	0.00Hz-Maksimum frekans (P0-10)	50.00Hz	61448
P0-09	Operasyon yönü	0: aynı yönde 1: tersi yönde	0	61449
P0-10	Maksimum frekans	50.00Hz-320.00Hz (P0-22=2) 50.0Hz -3200.CHz (P0-22=1)	50.00Hz 50.0Hz	61450
P0-11	Üst limit frekans kaynağı	0: P0-12 tarafından ayarlanır 1:A11 2:A 2 lokal potansiyometre 3:A 3 harici klavye potansiyometresi 4:HDI pdse ayarı 5:iletişim ayarı	0	61451
P0-12	Üst limit frekans	alt limit frekansı P0-14~ maksimum frekans P0-10	50.00Hz	61452
P0-13	Üst limit frekans ofseti	0.00Hz-Maksimum frekans P0-10	0.00Hz	61453
P0-14	Düşük frekans	0.00Hz-üst llimit frekansı P0-12	0.00Hz	61454
P0-15	Taşıyıcı frekansı	0.5kHz~16kHz	Model belirlendi	61455
P0-16	Taşıyıcı frekansı sıcaklık ile ayarlanır	0: Hayır 1: Evet	1	61456
P0-17	Hızlanma süresi 1	0s-65000s(P0-19=0)	Model belirlendi	61457
P0-18	Yavaşlama süresi 1	0.00s~6500.0s(P0-19 =1) 0.00s-650.00s(P0-19=2)		61458
P0-19	Hızlanma ve yavaşlama süresi birimi	0:1 saniye 1:0.1 saniye 2:0.01 saniye	1	61459

P0-21	Üst üste bindirildiğinde yardımcı frekans kaynağı ofset frekansı	0.00Hz - Maksimum frekans P0-10	0,00Hz	61461
P0-22	Frekans komutu çözünürlüğü	2:0.01 Hz	2	61462
P0-23	Dijital ayar frekansı durdurma belleği	0:bellek yok 1:bellek	1	61463
P0-25	Hızlanma ve yavaşlama zamanı referans frekansı	0:Maksimum frekans (P0-10) 1: ayar frekansı 2: 100 HZ	0	61465
P0-26	Çalışma sırasında frekans komutu YUKARI/AŞAĞI referansı	0: Çalışma frekansı 1: ayar frekansı	0	61466
P0-27	Komut kaynak bağlantılı frekans kaynağı	Birim: tuş takımı Onlar: terminaller Yüzler: İletişim Protokolü 0: bağlantı yok 1: Dijital ayar ile 2: AI 3: AI2 dahili potansiyometre 4: AI3 harici tuş takımı potansiyometresi 5: HDI Pals ayarı (Di5) 6: Multi-command 7: Basit PLC 8: PID 9: İletişim ayarı	0000	61467
Grup P1 Motor parametreleri				
P1-00	Motor tipi seçimi	0: Normal asenkron motor 1: Değişken frekanslı asenkron motor	0	61696
P1-01	Motor nominal gücü	0,1~1000KW	Model belirlendi	61697
P1-02	Motor nominal gerilimi	1~2000V	Model belirlendi	61698
P1-03	Motor nominal akımı	0.01~100A	Model belirlendi	61699
P1-04	Motor nominal frekansı	0.01Hz -Maksimum frekans	Model belirlendi	61700
P1-05	Motor nominal hızı	1~65535rpm	Model belirlendi	61701
P1-10	Asenkron motor yüksüz akımı	0.01A-P1-03	Ayar parametreleri	61706
P1-37	Ayar seçimi	0:çalışma yok 1: Asenkron motor kısmi durma ayarı 2: Asenkron motor tam dinamik otomatik ayarlama 3. Asenkron motor tam statik otomatik ayarlama	0	61733
Grup P2 vektör parametreleri				
P2-00	Hız döngüsü oransal kazanç 1	1~100	30	61952
P2-01	Hız döngüsü integral süresi 1	0.01~10.00s	0.50s	61953
P2-02	Geçiş frekansı 1	0.00~P2-05	5.00Hz	61954
P2-03	Hız döngüsü oransal kazanç 2	1~100	20	61955

P2-04	Hız döngüsü integral süresi 2	0.01s~10.00s	1.00s	61956
P2-05	Geçiş frekansı 2	P2-02~Maksimum frekans	10.00Hz	61957
P2-06	Vektör kontrolü kayma kazancı	50~200%	100%	61958
P2-07	Hız döngüsü filtre zaman sabiti	0.000s-1.000s	0.050s	61959
P2-09	Hız kontrol modunda tork üst sınır kaynağı	0: Fonksiyon kodu P2-10 ayarı 1: AI1 2: AI2 3: Tuş takımı potansiyometresi 4: HDI pals ayarı 5: İletişim ayarı 6: MIN(AI1 ,AI2) 7: MAKS (AI1, AI2) Tam ölçekli 1-7 seçenekleri P2-10'a karşılık gelir	0	61961
P2-10	Hız kontrol modu altında tork üst sınırının dijital ayarı	0. 0%-200.0%	150%	61962
P2-13	Uyarma ayarı oransal kazanç	0-60000	2000	61965
P2-14	Uyarma ayarı integral kazancı	0-60000	1300	61966
P2-15	Tork ayarı oransal kazanç	0-60000	2000	61967
P2-16	Tork ayarı integral kazancı	0-60000	1300	61968
P2-17	Hız Döngüsü İntegral Özellikleri	Bit: integral ayırma 0: Devre dışı 1: Etkin	0	61969
Grup P3 V/F kontrol parametreleri				
P3-00	V/F eğri ayarı	0: Lineer V/F 1: Çok noktalı V / F 2: Kare V/F 3: 1.2 güç V/F 4: 1.4 güç V/F 6: 1.6 güç V/F 8: 1.8 güç V/F	0	62208
P3-01	Tork artışı	0.0%: (Otomatik tork artışı) 0.1~30.0%	Model belirlendi	62209
P3-02	Tork artışı kesme frekansı	0,00Hz - Maksimum frekans	50.00Hz	62210
P3-03	Çok noktalı V/F frekans noktası 1	0.00Hz-P3-05	0.00Hz	62211
P3-04	Çok Noktalı V/F Gerilim Noktası 1	0.0%-100. 0%	0.0%	62212
P3-05	Çok noktalı V/F frekans noktası 2	P3-03-P3-07	0.00Hz	62213
P3-06	Çok Noktalı V/F Gerilim Noktası 2	0.0%-100. 0%	0.0%	62214
P3-07	Çok noktalı V/F frekans noktası 3	P3-05 - motor nominal frekansı (P1-04)	0.00Hz	62215

P3-08	Çok Noktalı V/F Gerilimi Nokta 3	0.0%-100. 0%	0.0%	62216
P3-09	V/F kayma telafisi kazancı	0.0%-200. 0%	0.0%	62217
P3-10	V/F aşırı uyarma kazancı	0~200	64	62218
P3-11	V/F aşırı uyarma kazancı	0~100	Model belirlendi	62219
Grup P4 giriş terminalleri				
P4-00	DM terminal fonksiyonu seçimi	0: fonksiyon yok 1: İleri dönüş (FWD) 2: Ters çalışma (REV) 3: Üç kablolu çalışma kontrolü 4: İleri jog (FJOG) 5: Geri jog (RJOG) 6: Terminal YUKARI 7: Terminal AŞAĞI 8: Serbest park 9: Hata sıfırlama (RESET) 10: duraklatmayı çalıştır 11: Harici arıza normal açık giriş 12: Çok referanslı terminal 1 13: Çok referanslı terminal 2 14: Çok referanslı terminal 3 15: Çok referanslı terminal 4	1	62464
P4-01	DI2 terminal fonksiyonu seçimi	16: Hızlanma ve yavaşlama zamanı seçimi için Terminal 1 17: Hızlanma ve yavaşlama zamanı seçimi için Terminal 2 18: Frekans kaynağı değiştirme 19: YUKARI/AŞAĞI ayar temizleme (terminal/tuş takımı) 20: Terminal 1'yi değiştirme komutunu çalıştırma 21: Hızlanma ve yavaşlama yasağı 22: PID duraklatma 23: PI C durum sıfırlaması 24: Salınım frekansı duraklaması 25: Sayaç girişi 26: Sayaç sıfırlama	2	62465
P4-02	DI3 terminal fonksiyonu seçimi	27: Uzunluk sayım girişi 28: Uzunluk sıfırlama 29: Tork kontrolü yasaklandı 30: Pals frekansı girişi (sadece DI5) 31: Ayrılmış 32: Ani DC frenleme 33: Harici arıza normal doz girişi 34: Frekans modifikasyonu etkinleştirme 35: PID eylem yönünün ters çevrilmesi 36: Harici park terminali 1 37: Terminal 2'yi değiştirme komutunu çalıştırma	4	62466
P4-03	DI4 terminal fonksiyonu seçimi	38: PID integral duraklaması 39: X frekans kaynağı ile önceden ayarlanmış frekans arasında geçiş yap 40: Y frekans kaynağı ile önceden ayarlanmış frekans arasında geçiş yap 43: PID parametre değiştirme	9	62467

Fonksiyon kodu	Adı	Ayar Aralığı	Fabrika ön değeri	DEC adresi
P4-04	DI5 terminali fonksiyon seçimi	44: Kullanıcı tanımlı arıza 1 45: Kullanıcı tanımlı arıza 2 46: Hız kontrolü/tork kontrolü geçişi 47: Acil durdurma 48: Harici park terminali 2 49 Yavaşlama DC frenleme 50: Geçerli çalışma süresini temizle	12	62468
P4-10	DI filtre süresi	0.000s~ 1.000s	0.010s	62474
P4-11	Terminal komut yöntemi	0: İki kablo tipi 1 1: İki kablo tipi 2 2 Üç kablo tipi 1 3: Üç kablo tipi 2	0	62475
P4-12	Terminal YUKARI/AŞAĞI değişim dönüşüm oranı	0.001 Hz/s~65. 535Hz/s	1.00Hz/s	62476
P4-13	AI eğrisi 1 minimum giriş	0.00V-P4-15	0,00V	62477
P4-14	AI eğrisi 1 minimum girişe karşılık gelen ayar	-100. 0%~+100.0%	0.0%	62478
P4-15	AI eğrisi 1 maksimum giriş	P4-13~+10.00V	10.00V	62479
P4-16	AI eğrisi 1 maksimum girişe karşılık gelen ayar	-100. 0%~+100.0%	100.0%	62480 62481
P4-17	AM filtre süresi	0,00s~10,00s	0,10s	
P4-18	AI eğrisi 2 minimum giriş	0.00V-P4-20	0.00V	62482
P4-19	AI eğrisi 2 minimum girişe karşılık gelen ayar	-100. 0%~+100.0%	0.0%	62483
P4-20	AI eğrisi 2 maksimum giriş	P4-18~+10.00V	10.00V	62484
P4-21	AI eğrisi 2 maksimum girişe karşılık gelen ayar	-100. 0%~+100.0%	100.0%	62485
P4-22	AI2 filtre süresi	0.00s-10.00s	0.10s	62486
P4-23	AI eğrisi 3 minimum giriş	0.00V~P4-25	0.00v	62487
P4-24	AI eğrisi 3 minimum girişe karşılık gelen ayar	-100. 0%~+100.0%	0.0%	62488
P4-25	AI eğrisi 3 maksimum giriş	P4-23~+10.00V	1 0.00v	62489
P4-26	AI eğrisi 3 maksimum girişe karşılık gelen ayar	-100. 0%~+100.0%	100.0%	62490
P4-27	AI3 filtre süresi	0.00s~10.00s	0.10s	62491
P4-28	HDI pals minimum girişi	0.00kHz~P4-30	0.00kHz	62492
P4-29	HDI pals minimum girişe karşılık gelen ayarı	-100. 0%~+100.0%	0.0%	62493
P4-30	HDI pals maksimum girişi	P4-28~ 100.00kHz	50.00kHz	62494
P4-31	HDI pals maksimum girişe karşılık gelen ayarı	-100. 0%~+100.0%	100.0%	62495

PA-32	HDI pals filtre süresi	0.00s~10.00s	0.10s	62496
P4-33	AI eğri seçimi	Birim rakamı: AI1 eğri seçimi 1: Eğri1 (2 nokta, P4-13 ~ P4-16) 2: Eğri2 (2 nokta, P4-18 ~ P4-21) 3: Eğri3 (2 nokta, P4-23 ~ P4-26) 4: Eğri4 (4 nokta, A6-00 ~ A6-07) 5: Eğri5 (4 nokta, A6-08 ~ A6-15) On haneli AI2 eğri seçimi, yukarıdaki ile aynı Yüz basamaklı; AI3 eğri seçimi, yukarıdaki ile aynı	321	62497
P4-34	AI minimum giriş ayarının altında seçim	Birim basamağı: AI1 minimum giriş ayarı seçiminden daha düşüktür 0: minimum değer 1:0.0% On basamaklı: AI2, yukarıdaki gibi minimum giriş ayarı seçiminden daha düşüktür Yüz basamaklı: AI3, yukarıdaki gibi minimum giriş ayarı seçiminden daha düşüktür	000	62498
P4-35	DI1 gecikme süresi	0.0s-3600.0s	0.0s	62499
P4-36	DI2 gecikme süresi	0.0s-3600.0s	0.0s	62500
P4-37	DI3 gecikme süresi	0.0s~3600.0s	0.0s	62501
P4-38	DI terminal geçerli mod seçimi 1	0: Aktif yüksek 1: Aktif düşük Birim rakamı: DI1 Onlu rakam: DI2 Yüzler basamağı: DI3 Binler basamağı: DI4 On bin basamaklı: DI5	000	62502
P4-39	AI1 giriş gerilimi/akımı seçimi	0: Gerilim girişi 1: Akım girişi	0	62503
Grup PS çıkış terminaleri				
P5-00	FM terminal çıkış modu seçimi	0: Pals çıkışı (FMP) 1: Siviç çıkışı (FMR)	0	62720
P5-01	FMR çıkış işlevi seçimi	0: İşlev yok 1: AC sürücü çalışıyor (FWD) 2: Arıza çıkışı (STOP) 3: Frekans seviyesi algılama FDT1 çıkışı 4: İleri erişim 5: Sıfır hızda çalışma 6: Motor aşırı yük uyarısı 7: AC sürücü aşırı yük alarmı 8: Ayarlanan değere ulaşıldı 9: Belirtilen değere ulaşıldı 10: Uzunluğa ulaşıldı 11: PLC döngüsü tamamlandı 12: Birikmiş çalışma süresine ulaşıldı	0	62721
P5-02	Kontrol kartı röle fonksiyonu seçimi (TA-TB-TC)	13: Frekans sınırlı 14: Tork sınırlı 15: Çalışmaya hazır 16: AI1 > AI2 17: Frekans üst sınırına ulaşıldı 18: Frekans alt sınırına ulaşıldı (çalışma ile ilgili) 19: Düşük gerilim durum çıkışı 20: İletişim ayarları	2	62722

Fonksiyon kodu	Adı	Ayar Aralığı	Fabrika ön değeri	DEC adresi
P5-04	Rezerve	23: Sıfır hızda çalışma 2 (durduğunda çıkışa sahip) 24: Ulaşılan kümülatif açılma süresi 25: Frekans seviyesi algılama FDT2 çıkışı 26: Frekans 1 ulaşılan çıkış 27: Frekans 2 ulaşılan çıkış 28: Akım 1 ulaşılan çıkış 29: Akım 2 ulaşılan çıkış 30: Zamanlanmış ulaşılan çıkış 31: AH giriş limiti aşıldı 32: Yük düşüşü 33: Tersine çalışma 34: Sıfır akım durum 35: IGBT sıcaklığına ulaşıldı 36: Akım sınırı aşıldı 37: Frekans alt sınırına ulaşıldı (durma noktasında çıkışa sahip) 38: Alarm çıkışı (çalışmaya devam ediyor) 39: Motor aşırı ısınma uyarısı 40: Mevcut çalışma süresine ulaşıldı 41: Arıza çıkışı (durma arızası ve düşük gerilim olursa çıkış yoktur)	1	62724
P5-06	FMP çıkış fonksiyonu seçimi	0: Çalışma frekansı 1: Ayar frekansı 2: Çıkış akımı 3: Çıkış torku 4: Çıkış gücü 5: Çıkış gerilimi 6: HDI pals girişi (100,% 100.0khz'e karşılık gelir) 7: AI1 8: AI2	0	62726
P5-07	AO1 çıkış fonksiyonu seçimi	11: Sayım değeri 12: İletişim ayarları 13: Motor hızı 14: Çıkış akımı (% 100.0 1000.0A'e karşılık gelir) 15: Çıkış gerilimi (% 100,0 1000,0A'e karşılık gelir) 16: Ayrılmış	0	62727
P5-09	FMP çıkış maksimum frekansı	0.01kHz~50. 00kHz	50.00kHz	62729
P5-10	AO1 Sıfır sapma Katsayısı	-100. 0%~+100.0*	0.0%	62730
P5-11	AO1 Kazanım	-10.00~+10.00	1.00	62731
P5-17	FMR çıkış uzantı süresi	0.0s~3600.0s	0.0s	62737
P5-18	RÖLE1 gecikme kapanma süresi	0.0s~3600.0s	0.0s	62738
P5-19	RÖLE1 gecikme bağlantı kesilme süresi	0.0s~3600.0s	0,0s	62739
P5-23	AO1 akım çıkış seçimi	0:0~20mA 1:4~20mA	0	62743

Grup P6 çalışma-durma kontrolü				
P6-00	Başlangıç yöntemi	0 doğrudan başlatma 1: Hız izleme yeniden başlatma 2: Ön uyarmalı başlatma (AC asenkron motor)	0	62976
P6-01	Hız izleme modu	0: durma frekansından başlatma 1: Güç frekansından başlatma 2: maksimum frekanstan başlatma	0	62977
P6-02	Hız izleme hızı	1~100	20	62978
P6-03	Başlangıç frekansı	0.00Hz~10.00Hz	0.00Hz	62979
P6-04	Frekans tutma süresini başlat	0.0s~ 100.0s	0.0s	62980
P6-05	DC frenleme akimini başlat /ön uyarma akımı	0%~100%	0%	62981
P6-06	DC frenleme süresini başlat/ön uyarma süresi	0.0s~ 100.0s	0.0s	62982
P6-07	Hızlanma ve yavaşlama yöntemi	0: Doğrusal hızlanma ve yavaşlama 1: S eğrisi hızlanma ve yavaşlama A 2: S eğrisi hızlanma ve yavaşlama B	0	62983
P6-08	S-eğrisinin başlangıcındaki zaman oranı	0.0% (100.0%-P6-09)	30.0%	62984
P6-09	S-eğrisinin sonundaki zaman oranı	0.0% (100.0%-P6-08)	30.0%	62985
P6-10	Durdurma modu	0: Durmak için yavaşlama 1: Serbest duruş	0	62986
P6-11	Duruşta DC frenleme başlangıç frekansı	0.00Hz-Maksimum frekans	0.00Hz	62987
P6-12	Duruşta DC frenleme bekleme süresi	0.0s-100.0s	0.0s	62988
P6-13	Duruşta DC frenleme akımı	0%~100%	0%	62989
P6-14	Duruşta DC frenleme süresi	0.0s~100.0s	0.0s	62990
P6-15	Fren kullanımı	0%~100%	100%	62991
Grup P7 tuş takımı ve ekran				
P7-01	MF.K tuş fonksiyonu seçimi	0: MFK devre dışı 1: Çalışma paneli kontrolü ile uzaktan komut kontrolü (terminal veya iletişim) arasında geçiş yapın 2: İleri ve geri değiştirme/anahtarlama 3: İleri yönde jog 4: Geri yönde jog	2	63233
P7-02	STOP/RESET (durma/sıfırlama) tuş fonksiyonu	0: STOP /RESET tuşu Sadece klavye çalışma modunda ETKİN 1: STOP/ RESET tuşu herhangi bir çalışma modunda etkin	1	63234

P7-03	LED çalışma ekran parametresi 1	0000 - FFFF Bit00: Çalışma frekansı 1 (Hz) Bit01: Ayar Frekansı (Hz) Bit02: Bara gerilimi (V) Bit03: Çıkış gerilimi (V) Bit04: Çıkış akımı (A) Bit05: Çıkış gücü (kW) Bit06: Çıkış torku (%) Bit07: DI giriş durumu Bit08: DO çıkış durumu Bit09: AI1 gerilimi (V) Bit10: AI2 gerilimi (V) Bit11: AI3 panel potansiyometre gerilimi (V) Bit12: Sayım değeri Bit13: Uzunluk değeri Bit14: Yük hızı ekranı Bit15: PID ayarı	001F	63235
P7-04	LED çalışma ekran parametresi 2	0000 ~FFFF Bit00: P/D geri besleme Bit01: PLC durumu Bit02: HDI giriş pals frekansı (kHz)	0000	63236
Fonksiyon kodu	Adı	Ayar Aralığı	Fabrika ön değeri	DEC adresi
P7-04	LED çalışma ekran parametresi 2	Bit03: Çalışma frekansı 2 (Hz) Bit04: Kalan çalışma süresi Bit05: Düzeltme öncesi AI1 gerilim (V) Bit06: Düzeltme öncesi AI2 gerilimi (V) Bit07: Panel potansiyometresi düzeltmesinden önceki voltaj (V) Bit08: Doğrusal hız Bit09: Geçerli açılış zamanı (Saat) Bit10: Geçerli çalışma süresi (Dak) Bit11: HDI giriş pals frekansı (Hz) Bit12: İletişim ayar değeri Bit13: Enkoder geri besleme hızı (Hz) Bit14: Ana frekans X göstergesi (Hz) Bit15: Yardımcı frekans Y göstergesi (Hz)	0000	63236
P7-05	LED durma ekran parametreleri	0000 ~ FFFF Bit00: Ayar frekansı(Hz) Bit01: Bara gerilimi (V) Bit02: DI giriş durumu Bit03: DO çıkış durumu Bit04: AI1 gerilim Bit05: AI2 gerilim (V) Bit06: Panel potansiyometre gerilimi (V) Bit07: sayım değeri Bit08: uzunluk değeri Bit09: PLC aşaması Bit10; Yük hızı Bit11: PID ayarı Bit12: HDI giriş pals frekansı (kHz)	0033	63237
P7-06	Yük hızı görüntüleme faktörü	0.0001~6.5000	1.0000	63238
P7-07	Invertör modülü soğutucu sıcaklığı	0.0°C~120.0°C	-	63239
P7-09	Kümülatif çalışma süresi	0h-65535h	-	63241
P7-12	Yük hızı göstergesi ondalık basamakları	Birim hanesi: U0-14 ondalık sayı 0 0 ondalık nokta 1:1 ondalık nokta 2:2 ondalık basamak 3:3 ondalık basamak	On basamaklı: U0-19/U0-29 ondalık sayı 0:0 ondalık nokta 1:1 ondalık nokta	1 63244

P7-13	Kümülatif açılma süresi	0~65535h	-	63245
P7-14	Kümülatif güç tüketimi	0-65535 kwh	-	63246
Grup P8 yardımcı fonksiyon				
P8-00	Jog çalışma frekansı	0.00Hz-Maksimum frekans	6.00Hz	63488
P8-01	Jog hızlanma süresi	0. 0s-6500.0s	20.0s	63489
P8-02	Jog yavaşlama süresi	0. 0s-6500.0s	20.0s	63490
P8-03	Hızlanma süresi	0.0s-6500.0s	Model belirlendi	63491
P8-04	Yavaşlama süresi 2	0. 0s-6500.0s	Model belirlendi	63492
P8-05	Hızlanma süresi 3	0.0s-6500.0s	Model belirlendi	63493
P8-06	Yavaşlama süresi 3	0.0s~6500.0s	Model belirlendi	63494
P8-07	Hızlanma süresi 4	0.0s-6500.0s	Model belirlendi	63495
P8-08	Yavaşlama süresi 4	0.0s-6500.0s	Model belirlendi	63496
P8-09	Atlama Frekansı 1	0.00Hz- Maksimum frekans	00.00Hz	63497
P8-10	Atlama Frekansı 2	0.00Hz- Maksimum frekans	00.00Hz	63498
P8-14	Ayar Frekansı, operasyon modu alt limit Frekansından daha düşük	0: düşük frekans limitinde durma 1: dur 2: Sıfır hızda çalışma	0	63502
P8-15	Sarkma kontrolü	0.00 Hz—10. 00Hz	00.00Hz	63503
P8-16	Kümülatif geliş açılış süresini ayarlayın	0h—65000h	0h	63504
P8-17	Gerçekleşen Kümulatif operasyon süresini ayarlayın	0h—65000h	0h	63505
P8-18	Önyükleme koruması seçimi	0: korunmuyor 1 korunuyor	0	63506
P8-19	Frekans algılama değeri (FDT1)	0.00Hz- Maksimum frekans	50.00Hz	63507
P8-20	Frekans algılama gecikme değeri	0.0%-100.0% (FDT1 seviyesi)	5.0%	63508
P8-21	Frekans roaches toplama genişliği	0.0%~100.0% (Maksimum frekans)	0.0%	63509
P8-25	Hızlanma süresi 1 ve hızlanma süresi 2 siviç frekans noktaları	0.00Hz- Maksimum frekans	0.00Hz	63513
P8-26	Yavaşlama süresi 1 ve yavaşlama süresi 2 siviç frekans noktaları	0.00Hz- Maksimum frekans	0.00Hz	63514
P8-27	Terminal jog önceliği	0: Devre dışı 1: Etkin	0	63515
P8-28	Frekans algılama değeri (FDT2)	0.00Hz- Maksimum frekans	50.00Hz	63516
P8-29	Frekans algılama gecikme değeri	0.0%~100.0%(FDT2 seviyesi)	5.0%	63517
P8-30	Rastgele frekans geliş algılama değeri 1	0.00Hz- Maksimum frekans	50.00Hz	63518
P8-31	Rastgele frekans geliş algılama genişliği 1	0.0%~100.0% (Maksimum frekans)	0.0%	63519
P8-32	Rastgele frekans geliş algılama değeri 2	0.00Hz- Maksimum frekans	50.00Hz	63520

Fonksiyon kodu	Adı	Ayar Aralığı	Fabrika ön değeri	DEC adresi
P8-33	Rastgele geliş frekansı algılama genişliği 1	0.0%~100.0% (maksimum frekans)	0.0%	63521
P8-34	Sıfır akım algılama seviyesi	0.0%~300.0%	5.0%	63522
P8-35	Sıfır akım algılama gecikme süresi	0.01s~600.00s	0.10s	63523
P8-36	Çıkış akımı sınırı aşar	0.0%(tespit edilmedi) 0.1% -300% (nominal motor akımı)	200.0%	63524
P8-37	Çıkış akımı aşma algılama gecikme süresi	0.00s~600.00s	0.00s	63525
P8-38	Rastgele varış akımı 1	0.0%-300.0%(nominal motor akımı)	100.0%	63526
P8-39	Rastgele varış akımı 1 genişlik	0.0%~300.0%(nominal motor akımı)	0.0%	63527
P8-40	Rastgele varış akımı 2	0.0%-300.0%(nominal motor akımı)	100.0%	63528
P8-41	Rastgele varış akımı 2 genişliği	0.0%~300.0%(nominal motor akımı)	0.0%	63529
P8-42	Zamanlama fonksiyonu seçimi	0: geçersiz 1: geçerli	0	63530
P8-43	Zamanlama çalışma süresi seçimi	0: P8-44 ayarı 1: AI1 2: AI2 lokal potansiyometre 3: AI3 harici tuş takımı potansiyometresi Note: P8-44 e karşılık gelen analog giriş aralığı	0	63531
P8-44	Zamanlama çalışma süresi	0.0Min~6500.0Min	0.0Min	63532
P8-45	AI1 giriş gerilimi koruma değeri kule limiti	0.00V-P8-46	3.10V	63533
P8-46	AI1 giriş gerilimi koruma değeri üst limit	P8-45-10.00V	6.80V	63534
P8-47	Modül sıcaklığına ulaşıldı	0°C~100°C	75°C	63535
P8-48	Fan kontrolü (anakart FAN soketi))	0: Fan, operasyon sırasında çalışır 1: Fan çalışmaya devam eder	0	63536
P8-49	Uyanma frekansı	Uyku frekansı (P8-51)~maksimum frekans (P0-10)	0.00Hz	63537
P8-50	Uyanma gecikme süresi	0.0s~6500.0s	0.0s	63538
P8-51	Uyku frekansı	0.00Hz-Uyanma frekansı (P8-49)	0.00Hz	63539
P8-52	Uyku gecikme süresi	0.0s~6500.0s	0.0s	63540
P8-53	Bu işlem için geliş zamanı ayarı	0.0Min-6500.0Min	0.0Min	63541
Grup P9 Anza ve Koruma				
P9-00	Motor aşırı yük koruması seçimi	0: Devre dışı 1: Etkin	1	63744
P9-01	Motor aşırı yük koruma kazancı	0.20-10.00	1.00	63745
P9-02	Motor aşırı yük uyarı faktörü	50%~100%	80%	63746
P9-03	Aşırı Gerilim Durma Kazancı	0-100	0	63747
P9-04	Aşırı gerilim durma eylem gerilimi	200.0-2000.0V 220V:380V 380V:760V	Model belirlendi	63748

P9-05	Aşırı Akım Durma Kazancı	0-100	20	63749
P9-06	Aşırı Akım Durma Koruma Akımı	100%~200%	150%	63750
P9-07	Açılıştan toprağa kısa devre koruma seçimi	0: geçersiz 1: geçerli	1	63751
P9-08	Dinamik frenleme eylem gerilimi	200.0-2000.0V	220V:380V 380V:690V	63752
P9-09	Arıza otomatik sıfırlama süreleri	0-20	0	63753
P9-10	Arıza otomatik sıfırlama sırasında Arıza DO eylem seçimi	0: Eylem 1: Eylem yok	0	63754
P9-11	Arıza otomatik sıfırlama aralık süresi	0.1s-100.0s	1.0s	63755
P9-12	Giriş faz kaybı koruma seçimi	0: Devre dışı 1: Etkin	0	63756
P9-13	Çıkış faz kaybı koruma seçimi	0: Devre dışı 1: Etkin	1	63757
P9-14	İlk arıza tipi	0: hata yok 1: Rezerve 2 Hızlanma aşırı akımı 3 Yavaşlama aşırı akımı 4: Sabit hız aşırı akımı 5. Hızlanma aşırı gerilimi 6: Yavaşlama aşırı gerilimi 7: Sabit hız aşırı gerilimi 8: Tampon direnci aşırı yüklenmiş 9: Düşük voltaj 10: İnverter aşırı yüklenmesi 11: Motor aşırı yükü 12: Giriş faz kaybı 13: Çıkış faz kaybı 14: Modül aşırı ısınıyor 15: Harici arıza 16: İletişim anormalliği 17: Kontaktör anormal 18: Anormal akım algılama 19: Anormal motor ayarı 20: Rezerve 21: EEPROM okuma ve yazma hatası 22: AC sürücü donanım hatası 23: Motor şasiye kısa devre 24: Rezerve 25: Rezerve 26: Çalışma zamanına ulaşıldı 27: Kullanıcı tanımlı arıza 1 28: Kullanıcı tanımlı arıza 2 29: Ulaşılan açılma süresi 30: düşüş yükü 31: Çalışma sırasında PID geri bildiriminin kaybolması 40: Hızlı akım sınırı zaman aşımı 41: Çalışırken motorun değiştirilmesi 42: Hız sapması çok büyük 43: Motor aşırı hızı 45: Rezerve 51: Rezerve	-	63758
P9-15	İkinci arıza tipi		.	63759
P9-16	Üçüncü (en son gerçekleşen) arıza tipi		-	63760

P9-17	Üçüncü (en son) arızadaki frekans	-	-	63761
P9-18	Üçüncü (en son) arızadaki akım	-	-	63762
P9-19	Üçüncü (en son) arızada bara gerilimi	-	-	63763
P9-20	Üçüncü (en son) arızada giriş terminali durumu	-	-	63764
P9-21	Üçüncü (en son) hatada çıkış terminali durumu	-	-	63765
P9-22	Üçüncü (en son) hatada inverter durumu	-	-	63766
P9-23	Üçüncü (en son) hatada açılma süresi	-	-	63767
P9-24	Üçüncü (en son) arızada çalışma süresi	-	-	63768
P9-27	İkinci arızada frekans	-	-	63771
P9-28	İkinci arızada akım	-	-	63772
P9-29	İkinci arızada bara gerilimi	-	-	63773
P9-30	İkinci arızada giriş terminali durumu	-	-	63774
P9-31	İkinci arızada çıkış terminali durumu	-	-	63775
P9-32	İkinci arızada inverter durumu	-	-	63776
P9-33	İkinci arızada açılma süresi	-	-	63777
P9-34	İkinci arızada çalışma süresi	-	-	63778
P9-37	İlk arızada frekans	-	-	63781
P9-38	İlk arızadaki akım	-	-	63782
P9-39	İlk arızada bara gerilimi	-	-	63783
P9-40	İlk arızada giriş terminali durumu	-	-	63784
P9-41	İlk arızada çıkış terminali durumu	-	-	63785

Fonksiyon kodu	Adı	Ayar Aralığı	Fabrika ön değeri	DEC adresi
P9-42	İlk arızada inverter durumu	-	-	63786
P9-43	İlk arızada açılma süresi	-	-	63787
P9-44	İlk arızada çalışma süresi	-	-	63788
P9-47	Arıza koruma eylem seçimi 1	Birim basamak: motor aşırı yükü (11) 0: serbest duruş 1: Kapatma moduna göre dur 2: Çalışmaya devam et On hane- giriş faz kaybı (12) Yüz hane- çıkış faz kaybı (13) Bin hane: çıkış faz kaybı (15) On bin hane: çıkış fazı kaybı (16)	00000	63791
P9-54	Arıza durumunda frekans seçimini çalıştırmaya devam edin	0: Mevcut çalışma frekansında çalışma 1: Ayarlanan frekansta çalıştırma 2: Üst sınır frekansında çalışma 3: Alt frekans sınırında çalışma 4: Anormal bekleme frekansında çalışıyor	0	63/98
P9-55	Anormal yedekleme frekansı	0.0%-100.0% (%100.0 maksimum frekansına karşılık gelir P0-10)	100.0%	63799
P9-59	Anlık güç kesintisi eylem seçimi	0: geçersiz 1: yavaşla 2: Durmak için yavaşla	0	63803
P9-60	Anlık güç kesintisi eylemi askıya alma karar gerilimi	80%~ 100.0%	100.0%	63804
P9-61	Anlık güç kesintisi gerilim kurtarma karar süresi	0.00s-100.00s	0.50s	63805
P9-62	Anlık güç kesintisi eylem karar gerilimi	80.0%~100.0%	80.0%	63806
P9-63	Yük düşmesi koruma seçeneği	0: geçersiz 1: Geçerli	0	63807
P9-64	Yük düşme algılama seviyesi	0.0-100.0%	10.0%	63808
P9-65	Yük düşme algılama süresi	0.0-60.0s	1.0s	63809
Grup PA PID fonksiyonu				
PA-00	PID ayar kaynağı	0: PA-01 ayarı 1: AI1 2: AI2 lokal potansiyometre 3: AI3 harici tuş takımı potansiyometresi 4: HDI giriş pals ayarı (DI5) 5: İletişim ayarı 6: Çoklu referans	0	64000

PA-01	Verilen PID değeri	%0.0-100.0	50.0%	64001
PA-02	PID geri besleme kaynağı	0: AI1 1: AI2 lokal potansiyometre 2: AI3 harici tuş takımı potansiyometresi 3: AI1-AI2 4: HDI giriş pals ayarı (DI5) 5: İletişim ayarı 6: AI1+AI2 7: MAKS(AI1 , AI2) 8: MIN(AI1 , AI2)	0	64002
PA-03	PID eylem yönü	0: Pozitif eylem 1: Geriye eylem	0	64003
PA-04	PID verilen geri bildirim aralığı	0-65535	1000	64004
PA-05	Oransal kazanç KP1	0.0-100.0	20.0	64005
PA-06	Entegrasyon süresi T i1	0.01-10.00s	2.00s	64006
PA-07	Diferansiyel süresi Td1	0.000-10.000s	0.000s	64007
PA-08	PID ters kesme frekansı	0.00-Maksimum frekans	2.00Hz	64008
PA-09	PID sapma limiti	0.0-100.0%	0.0%	64009
PA-10	PID diferansiyel sınırlayıcı	0.00-100.00%	0.10%	64010
PA-11	PID verilen değişim süresi	0.00-650.00s	0.00s	64011
PA-12	PID geri besleme filtre süresi	0.00-60.00s	0.00s	64012
PA-13	PID çıkış filtre süresi	0.00-60.00s	0.00s	64013
PA-15	Oransal kazanç KP2	0,0-100.0	20.0	64015
PA-16	Entegrasyon süresi T i2	0.01-10.00s	2.00s	64016
PA-17	Diferansiyel süresi Td2	0.000-10.000s	0.000s	64017
PA-18	PID parametre anahtarlama koşulları	0: geçiş yok 1 DI terminal ile geçiş 2: Sapmaya göre otomatik geçiş 3: Çalışma frekansı ile otomatik geçiş	0	64018
PA-19	PID parametre anahtarlama sapması 1	0.0%-PA-20	20.0%	64019
PA-20	PID parametre anahtarlama sapması 2	PA-19-100.0%	80.0%	64020
PA-21	PID başlangıç değeri	0.0-100.0%	0.0%	64021
PA-22	PID başlangıç değeri tutma süresi	0.00-650.00s	0.00s	64022
PA-23	Çıkış sapmasının iki katı pozitif maksimum değer	0.00-100.00%	1.00%	64023
PA-24	Çıkış sapmasının iki katı ters maksimum değer	0.00-100.00%	1.00%	64024
PA-25	PID integral özellikleri	Birim basamağı: integral ayırma 0: geçersiz 1: geçerli On basamak, çıkış sınır değere çıktıktan sonra integralin durdurulup durdurulmayacağı 0: integrale devam et 1: Integrali durdur	00	64025
PA-26	PID geri besleme kaybı algılama değeri	0.0:Değerlendirilmemiş geri bildirim kaybı %0.1-100.0	0.0%	64026

Fonksiyon kodu	Adı	Ayar Aralığı	Fabrika ön değeri	DEC adresi
PA-27	PID geri besleme kaybı tespit süresi	0. 0s~20. 0s	0,0s	64027
PA-28	PID kapanma işlemi	0: Duruşta PID işlemi yok 1: Duruşta PID işlemi	1	64028
Grup PB Salınım, sabit uzunluk ve sayma				
PB-00	Salınım frekansı ayar yöntemi	0: Merkez frekansa göre 1 Maksimum frekansa göre	0	64256
PB-01	Salınım genliği	0.0-100.0%	0.0%	64257
PB-02	Atlama frekansı genliği	0. 0-50. 0%	0.0%	64258
PB-03	Salınım periyodu	0.1-3000.0s	10.0s	64259
PB-04	Salınım frekansının üçgen dalga yükselme süresi	0.1-100.0%	50.0%	64260
PB-05	Ayar Uzunluğu	0-65535m	1000m	64261
PB-06	Gerçek uzunluk	0-65535m	0m	64262
PB-07	Metre başına pals	0.1-6553.5	100.0	64263
PB-08	Ayar Sayım değeri	1-65535	1000	64264
PB-09	Sayım değerini belirt	1-65535	1000	64265
Grup PC Çok adımlı komut ve basit PLC				
PC-00	Çok segmentli komut 0	-100.0%-100.0%	0.0%	64512
PC-01	Çok segmentli komut 1	-100.0%~100.0%	0.0%	64513
PC-02	Çok segmentli komut 2	-100.0%~100.0%	0.0%	64514
PC-03	Çok segmentli komut 3	-100.0%-100.0%	0.0%	64515
PC-04	Çok segmentli komut 4	-100.0%~100.0%	0.0%	64516
PC-05	Çok segmentli komut 5	-100.0%-100.0%	0.0%	64517
PC-06	Çok segmentli komut 6	-100.0%~100.0%	0.0%	64518
PC-07	Çok segmentli komut 7	-100.0%~100.0%	0.0%	64519
PC-16	Basit PLC çalışma modu	0: tek işlemin sonunda kapatma 1: Tek bir işlemin sonunda nihai değeri koruma 2: Döngüye devam edin	0	64528
PC-17	Basit PLC kapatma belleği seçimi	Birim basamak güç kapatma belleği seçimi 1: Güç kesintisinden sonra bellek yok 2: Belleği kapatın 10 basamak: hafıza seçimini durdur 1: Bellek olmadan kapatma 2: Belleği kapatma	00	64529
PC-18	Basit PLC 0 segment çalışma süresi	0.0s(h)~6553.5s(h)	0.0s(h)	64530
PC-19	Basit PLC 0 segment hızlanma ve yavaşlama süresi seçimi	0-3	0	64531
PC-20	Basit PLC 1 segment çalışma süresi	0.0s(h)~6553.5s(h)	0.0s(h)	64532

PC-21	Basit PLC 1-segment hızlanma ve yavaşlama süresi seçimi	0~3	0	64533	
PC-22	Basit PLC 2 segment çalışma süresi	0.0s(saatt)~6553.5s(saatt)	0.0s(saatt)	64534	
PC-23	Basit PLC 2 segmenti hızlanma ve yavaşlama süresi seçimi	0-3	0	64535	
PC-24	Basit PLC 3 segmenti çalışma süresi	0.0s(saatt)~6553.5s(saatt)	0.0s(saatt)	64536	
PC-25	Basit PLC 3 segmenti hızlanma ve yavaşlama süresi seçimi	0-3	0	64537	
PC-26	Basit PLC 4 segmenti çalışma süresi	0.0s(saatt)~6553.5s(saatt)	0.0s(saatt)	64538	
PC-27	Basit PLC 4 segmenti hızlanma ve yavaşlama süresi seçimi	0-3	0	64539	
PC-28	Basit PLC 5 segmenti çalışma süresi	0.0s(saatt)~6553.5s(saatt)	0.0s(saatt)	64540	
PC-29	Basit PLC 5 segmenti hızlanma ve yavaşlama süresi seçimi	0-3	0	64541	
PC-30	Basit PLC 6 segmenti çalışma süresi	0.0s(saatt)~6553.5s(saatt)	0.0s(saatt)	64542	
PC-31	Basit PLC 6 segmenti hızlanma ve yavaşlama süresi seçimi	0-3	0	64543	
PC-32	Basit PLC 7 segmenti çalışma süresi	0.0s(saatt)~6553.5s(saatt)	0.0s(saatt)	64544	
PC-33	Basit PLC7 segmenti hızlanma ve yavaşlama süresi seçimi	0-3	0	64545	
PC-50	Basit PLC çalışma süresi birimi	0: s (saniye) 1: h (saat)	0	64562	
PC-51	Çok segmentli komut 0 verilen mod	0: Verilen PC-00 fonksiyon kodu 1: AI1 2: AI2 yerel potansiyometre 3: AI3 harici tuş takımı potansiyometresi 4: HDI giriş pılsı 5: PID 6: Verilen öndeğer frekansı (P0-08), UP/DOWN (Yukarı/aşağı) ayarlanabilir	0	64563	
Grup PD iletişim parametreleri					
PD-00	Baud hızı	0: 300BPS 1: 600BPS 2: 1200BPS 3: 2400BPS 4: 4800BPS	5: 9600BPS 6: 19200BPS 7: 3840CBPS 8: 57600BPS 9: 115200BPS	5	64768
PD-01	Veri Formatı	0: Eşlik yok (8-N-2) 1: Çift parite (8-E-1) 2: Tek parite (8-0-1) 3: Sağlama toplamı yok (8-N-1)		3	64769
PD-02	Yerel adres	1-247		1	64770
PD-03	Yanıt gecikmesi	0-20ms		2	64771

Fonksiyon kodu	Adı	Ayar Aralığı	Fabrika ön değeri	DEC adresi
PD-04	İletişim zaman aşımı	0.0 (geçersiz) . 0.1s~60.0s	0.0	64772
PD-05	Veri aktarım formatı seçimi	Birim basamak MODBUS 0: standart olmayan Modbus Protokolü 1: Standart Modbus Protokolü	1	64773
PD-06	Okunan iletişim akım çözümü	0: 0.01 A 1: 0.1 A	0	64774
PD-07	Rezerv	-	0	64775
Grup PP fonksiyon kod yönetimi				
PP-00	Kullanıcı şifresi	0-65535	00000	7936
PP-01	Parametre başlatma	0: işlem yok 01: Motor parametreleri hariç fabrika parametrelerini geri yükle 02: Kayıt bilgilerini temizle 03: Motor parametreleri dahil olmak üzere	000	7937
PP-02	Fonksiyon parametre grubu ekran seçimi	Bit: U grubu ekran seçimi 0: Ekran yok 1: Ekran/görüntü On basamaklı: grup a ekran seçimi 0: Ekran yok 1: Ekran	11	7938
PP-04	Fonksiyon kodu değişiklik özneteliği	0: Değiştirilebilir 1: Değiştirilemez	0	7940
Grup A5 Kontrol optimizasyon parametreleri				
A 5-00	DPWN anahtarlama üst limit frekansı	5. 0.0Hz-maksimum frekans	8.00Hz	42240
A 5-01	PWN modülasyon yöntemi	0: Asenkron modülasyon 1: Senkron modülasyon	0	42241
A5-02	Ölü zaman dengeleme modu seçimi	0: Kompanzasyon yok 1: Kompanzasyon modu 1	1	42242
A 5-03	Rastgele PWN derinliği	0: Rastgele PWN geçersiz 1-10:PWN taşıma frekansı rastgele derinlik	0	42243
A5-04	Hızlı akım limiti etkinleştirme	0: Devre dışı 1: Etkin	1	42244
A5-05	Akım algılama kompanzasyonu	0~100	5	42245
A5-06	Düşük gerilim noktası ayarı	100~2000	380/350V 220/200V	42246
A5-07	SVC optimizasyon modu seçimi	0: optimize edilmemiş 1: Optimizasyon modu 1 2: Optimizasyon Modu 2	1	42247
A5-08	Ölü zaman ayarı	100-200%	150%	42248
A5-09	Aşırı gerilim noktası ayarı	200.0—2200.0V	380/810V 220/200V	42249

Grup U0 izleme parametre tablosu				
U0-00	Çalışma frekansı (Hz)	-	0.01Hz	28672
U0-01	Ayar Frekansı (Hz)	-	0.01Hz	28673
U0-02	Bara gerilimi (V)	-	0.1V	28674
U0-03	Çıkış gerilimi (V)	-	1V	28675
U0-04	Çıkış akımı (A)	-	0.01 A	28676
U0-05	Çıkış gücü (KW)	-	0.1 KW	28677
U0-06	Çıkış torku (%)	-	0.1%	28678
U0-07	DI giriş durumu	-	1	28679
U0-08	DO çıkış durumu	-	1	28680
U0-09	AI1 gerilim (V)	-	0.01V	28681
U0-10	AI2 gerilimi (V)	-	0.01V	28682
U0-11	AI3 panel potansiyometresi voltajı	-	0,01V	28683
U0-12	Sayım değeri	-	1	28684
U0-13	Uzunluk değeri	-	1	28685
U0-14	Yük hız göstergesi	-	1	28686
U0-15	PID ayarı	-	1	28687
U0-16	PID geribildirimi	-	1	28688
U0-17	PLC aşaması	-	1	28689
U0-18	HDI giriş darbe frekansı (Hz)	-	0.01kHz	28690
U0-19	Geri bildirim hızı (birim: 0,1Hz)	-	0,1Hz	28691
U0-20	Kalan çalışma süresi	-	0.1 Min	28692
U0-21	AI1 düzeltme öncesi gerilim	-	0,001V	28693
U0-22	AI2 düzeltmesinden önceki gerilim	-	0.001V	28694
U0-23	Düzeltilme öncesi panel potansiyometre gerilimi	-	0.001V	28695
U0-24	Hat hızı	-	1m/Min	28696
U0-25	Geçerli açılış süresi	-	1Min	28697
U0-26	Geçerli çalışma süresi	-	0.1 Min	28698
U0-27	HDI giriş pals/darbe frekansı	-	1Hz	28699
U0-28	İletişim ayarları	-	0.01%	28700
U0-30	Ana Frekans X görüntüsü	-	0.01Hz	28702
U0-31	Yardımcı frekans Y görüntüsü	-	0.01Hz	28703
U0-32	Rastgele bellek adresi değerini görüntüleme	-	1	28704
U0-35	Hedef tork (%)	-	0.1%	28707
U0-37	Güç faktörü açısı	-	0.1°	28709
U0-39	Rezerv	-	1V	28711
U0-40	Rezerv	-	1V	28712
U0-41	DI fonksiyon durumunun sezgisel gösterimi	-	1	28713

U0-42	DO giriş durumunun sezgisel gösterimi	-	1	28714
U0-43	DI fonksiyon durumu görsel ekranı 1 (01-40)	-	1	28715
U0-44	DI fonksiyon durumu görsel ekranı 2 (41-80)	-	1	28716
U0-45	Kaza detayları	-	1	28717
U0-59	Ayar frekansı (%)	-	0.01%	28731
U0-60	alışma frekansı (%)	-	0,01%	28732
U0-61	İnverter durumu	-	1	28733
U0-62	Mevcut hata kodu	-	1	28734
U0-65	Tork st limit	-	0.1%	28737

12. Arıza alarmı ve karşı nlemler

FST200 inverter toplam 32 uyarı mesajı ve koruma fonksiyonuna sahiptir. Bir arıza olduğunda, koruma fonksiyonu devreye girecektir. İnverter ıkışı durduracak, inverter hata rölesi kontağı devreye girecek ve arıza kodu inverter ekran panelinde görüntülenecektir. Servisi aramadan önce, kullanıcılar bu bölümdeki talimatlara göre kendi kendine inceleme yapabilir, arızanın nedenini analiz edebilir ve czm bulabilir. Eğer bu, noktalı kutuda açıklanan nedenlere aitse, lütfen servisi arayın ve satın aldığınız inverterin satış temsilcisiyle veya doğrudan şirketimizle iletişime geçin.

Uyarı mesajları arasında Err22 bir donanım aşırı akımı veya aşırı gerilimi sinylidir. Cğu durumda, bir donanım aşırı gerilimi hatası Err22'nin uyarı vermesine neden olur.

Arıza adı	Arıza kodu	Arıza giderme	Arıza giderme Karşı nlemleri
İnverter birimi koruma	Err01	1: İnverter ıkış devresi kısa devre 2: Motor ve invertör kablo bağlantısı cok uzun 3: Modül aşırı ısınıyor 4: İnverterin dahili kablo tesisatı gevşek 5: Ana kontrol kartı anormal 6: Sürücü kartı anormal 7: İnverter modülü anormal	1: Cvresel hataları elimine edin 2: Reaktör veya çıkış filtresi takın 3: Hava kanalının tıklı olup olmadığını, fanın normal çalışıp çalışmadığını kontrol edin ve sorunu giderin 4: Tüm kabloları takın 5: Teknik destek alın 6: Teknik destek alın 7: Teknik destek alın
Hızlanma aşırı akım	Err02	1: İnverterin ıkış devresinde topraklama veya kısa devre var 2: Kontrol modu vektördür ve parametre tanımlaması yapılmaz 3: Hızlanma süresi cok kısa 4: Manuel tork artışı veya V/F eğrisi uygun değil 5: Voltaj düşük 6: Dönen motoru alıştır 7: Hızlanma sırasında ani yük 8: İnvertör seçimi cok kk	1: Cvresel hataları ortadan kaldırın 2: Motor parametre tanımlamasını gerçekleştirin 3: Hızlanma süresini artırın 4: Manuel artırma torkunu veya V/F eğrisini ayarlayın 5: Voltajı normal aralığa ayarlayın 6: Başlamak için hız izlemeyi seçin veya başlamadan önce motorun durmasını bekleyin 7: Ani yükü iptal et 8: Daha büyük g seviyesine sahip inverteri seçin
Yavaşlama aşırı akım	Err03	1: İnverterin ıkış devresinde topraklama veya kısa devre var 2: Kontrol modu vektördür ve parametre tanımlaması yapılmaz 3: Yavaşlama süresi cok kısa 4: Voltaj düşük 5: Yavaşlama sırasında uygulanan ani yük 6: Frenleme nitesi ve destek direnci takılı değil	1: Cvresel hataları ortadan kaldırın 2: Motor parametre tanımlamasını gerçekleştirin 3: Yavaşlama süresini artırın 4: Voltajı normal aralığa ayarlayın 5: Ani yüklemeyi iptal edin 6: Frenleme nitesini ve direnci takın

Anıza adı	Anıza kodu	Anıza giderme	Anıza giderme Karşı Önlemleri
Sabit hız aşırı akım	Err04	1: İnverterin çıkış devresinde topraklama veya kısa devre var 2: Kontrol modu vektördür ve parametre tanımlaması yapılmaz 3: Voltaj düşük 4: Operasyon sırasında ani bir yük var mı? 5: İnverter seçimi çok küçük	1: Çevresel hataları ortadan kaldırın 2: Motor parametre tanımlamasını gerçekleştirin 3: Voltajı normal aralığa ayarlayın 4: Ani yüklemeyi iptal edin 5: Daha büyük güç seviyesine sahip bir frekans değiştirici kullanın
Hızlanma aşırı gerilim	Err05	1: Giriş gerilimi çok yüksek 2: Hızlanma işlemi sırasında motoru çalıştıran harici bir kuvvet vardır 3: Kısa hızlanma süresi 4: Frenleme ünitesi ve destek direnci takılı değil	1: Voltajı normal aralığa ayarlayın 2: Harici gücü iptal edin veya frenleme direnci takın 3: Hızlanma süresini artırın 4: Frenleme ünitesini ve direncini takın
Yavaşlama aşırı gerilim	Err06	1: Giriş voltajı çok yüksek 2: Hızlanma işlemi sırasında, motoru çalışmaya iten harici bir kuvvet vardır 3: Kısa hızlanma süresi 4: Frenleme ünitesi ve frenleme direnci takılı değil	1: Voltajı normal aralığa ayarlayın 2: Harici gücü iptal edin veya frenleme direnci takın 3: Hızlanma süresini artırın 4: Frenleme ünitesini ve direnci takın
Sabit hız aşırı gerilim	Err07	1: Giriş voltajı çok yüksek 2: Çalışma sırasında motoru çalıştıran harici bir kuvvet vardır	1: Voltajı normal aralığa ayarlayın 2: Harici gücü iptal edin veya frenleme direnci takın
Kontrol güç arızası	Err08	1: Giriş voltajı belirtilen aralıkta değil	1: Voltajı spesifikasyonun gerektirdiği aralığa ayarlayın
Düşük gerilim arızası	Err09	1: Anlık elektrik kesintisi 2: İnverterin giriş voltajı spesifikasyonun gerektirdiği aralıkta değil 3: Bara gerilimi anormal 4: Doğrultucu köprüsü ve tampon direnci anormal 5: Sürücü kartı anormal 6: Kontrol kartı anormal	1: Arızayı sıfırla 2: Voltajı normal aralığa ayarlayın 3: Teknik destek alın 4: Teknik destek alın 5: Teknik destek alın 6: Teknik destek alın
İnverter Aşırı yüklenmesi	Err10	1: Yüken çok büyük olup olmadığı veya motorun bloke olup olmadığı 2: İnverter seçimi çok küçük	1: Yüken azaltın ve motoru ve mekanik durumu kontrol edin 2: Daha büyük bir güç kaydına sahip bir inverter seçin
Motor Aşırı yüklenmesi	Err11	1: Motor koruma parametresi P9-01'in ayarı uygun mu? 2: Yük çok büyük veya motor tıkalı 3: İnverter seçimi çok küçük	1: Bu parametreyi doğru ayarlayın 2: Yüken azaltın ve motoru ve mekanik durumu kontrol edin 3: Daha büyük güç seviyesine sahip bir inverter kullanın
Giriş faz kaybı	Err12	1: Üç fazlı giriş güç kaynağı anormal 2: Sürücü kartı anormal 3: Yıldırımdan korunma panosu anormal 4: Ana kontrol kartı anormal	1: Çevresel devreleri kontrol edin ve sorunları giderin 2: Teknik destek alın 3: Teknik destek alın 4: Teknik destek alın
Çıkış faz kaybı	Err13	1: İnverterden motora giden hatalı kablo 2: Üç fazlı çıkış 3: Sürücü kartı anormal 4: Modül istisnası	1: Çevresel hataları ortadan kaldırın 2: Motorun üç fazlı sargılarının normal olup olmadığını kontrol edin ve sorunu giderin 3: Teknik destek alın 4: Teknik destek alın

Modül aşırı ısınma	Err14	1: Ortam sıcaklığı çok yüksek 2: Hava kanalı tıkalı 3: Fan hasar görmüş 4: Modül termistörü hasar görmüş 5: İnverter modülü hasar görmüş	1. Ortam sıcaklığını düşürün 2 Hava kanalını temizleyin 3: Fanı değiştirin 4: Termistörü değiştirin 5: İnvertör modülünü değiştirin
Harici cihaz arızası	Err15	1: Çok işlevli terminal DI girişi harici arıza sinyali 2: Sanal IO fonksiyon girişi harici hata sinyali	1: sıfırlama işlemi 2. sıfırlama işlemi
İletişim hatası	Err16	1: Ana bilgisayar düzgün çalışmıyor 2: İletişim hattı anormal 3: rezerve 4: İletişim parametresi PD grup ayarı yanlış	1: Ana bilgisayarın kablolarını kontrol edin 2: İletişim kablosunu kontrol edin 3: İletişim genişletme kartının tipini doğru şekilde ayarlayın 4: İletişim parametrelerini doğru şekilde ayarlayın
Kontaktör arızası	Err17	1: Sürücü kartı ve güç kaynağı anormal 2: Kontaktör anormal	1: Sürücü kartını veya güç kartını değiştirin 2. Kontaktörü değiştirin
Akım algılama arızası	Err18	1: Hal cihazı anormalliğini kontrol edin 2: Sürücü kartı anormal	1: Hal cihazını değiştirin 2: Sürücü kartını değiştirin
Motor ayarlama arızası	Err19	1: Motor parametreleri isim plakasına göre ayarlanmamış 2: Parametre tanımlama işlemi zaman aşımına uğradı	1: Motor parametrelerini isim plakasına göre doğru şekilde ayarlayın 2: İnverterden motora giden kabloyu kontrol edin
EEPROM Arızası	Err21	1: EEPROM çipi hasar görmüş	1: Ana kontrol kartını değiştirin
İnverter donanım arızası	Err22	1: Aşırı gerilim var 2: Aşırı akım var	1: aşırı gerilim hatasını giderin 2: Aşırı akım hatasına göre işlem yapın
Toprağa kısa devre hatası	Err23	1: Motor toprağa kısa devre yapmış	1: Kabloyu veya motoru değiştirin
Kümülatif çalışma süresine ulaşıldı hatası	Err26	1: Birikmiş çalışma süresi ayarlanan değere ulaşır	1: Kayıt bilgilerini temizlemek için parametre başlatma fonksiyonunu kullanın
Kullanıcı tanımlı arıza 1	Err27	1: Kullanıcının sinyalini girin 2 Sanal IO fonksiyonu aracılığıyla kullanıcı tanımlı arıza sinyalini girin	1: sıfırlama işlemi 2: sıfırlama işlemi
Kullanıcı tanımlı arıza 2	Err28	1 kullanıcıнын sinyalini girin 2: Kullanıcı tanımlı arıza 2 sinyalini sanal IO işlevi aracılığıyla girin	1: sıfırlama işlemi 2: sıfırlama işlemi
Kümülatif açılış süresine ulaşıldı hatası	Err29	1: Toplam açılış süresi ayarlanan değere ulaşır	1: Kayıt bilgilerini temizlemek için parametre başlatma fonksiyonunu kullanın
Yük düşme hatası	Err30	1: İnverterin çalışma akımı P9-64'ten az	1: Yükün bağlantısının kesilip kesilmediğini veya P9-64 ve P9-65'in parametre ayarlarının gerçek çalışma koşullarına uygun olup olmadığını doğrulayın

Çalışma sırasında PID geri besleme kaybı hatası	Err31	1: PID geri bildirimi PA-26'nın ayar değerinden daha az	1: PID geri besleme sinyalini kontrol edin veya PA-26'yı uygun bir degree ayarlayın
Dalga dalga akım sınırlama arızası	Err40	1: Yükün çok büyük olup olmadığı veya motorun bloke olup olmadığı 2: İnverter seçimi çok küçük	1: Yükü azaltın ve motor ile mekanik durumu kontrol edin 2: Daha yüksek güç seviyesine sahip bir invertör kullanın
Çalışırken motor değiştirme arızası	Err41	1: İnverterin çalışması sırasında mevcut motor seçimini terminal aracılığıyla değiştirin	1: İnverter durduktan sonra motoru değiştirin
Motor Aşırı sıcaklık arızası	Err45	1: Sıcaklık sensörünün kabloları gevşek 2: Motor sıcaklığı çok yüksek	1: Sıcaklık sensörü kablolarını tespit edin ve sorun giderin 2: Taşıyıcı frekansını azaltın veya motoru soğutmak için başka soğutma önlemleri alın
Yanlış başlangıç konumu	Err51	1: Motor parametreleri ile gerçek değer arasındaki sapma çok büyük	1: Nominal akımın çok küçük ayarlanıp ayarlanmadığına odaklanarak motor parametrelerinin doğru olup olmadığını yeniden doğrulayın.